Complément Control'X / Z : grue anti-ballant et pendule inversé

Le pendule est le complément idéal pour le système Control'X / Z



Référence : BTSEL3510

Control'X

Descriptif

Le pendule est un complément idéal pour le système Control'X / Z.

Il permet aux étudiants de mener des **expérimentations motivantes** sur une solution **anti-oscillation** (anti-ballant) d'une grue de chantier ou un **pendule inversé**.

Il est constitué d'un capteur de position angulaire très précis (codeur incrémental de 2048 point par tour), d'un axe en aluminium usiné gradué ainsi que d'une masse.

La masse peut être déplacée sur l'axe gradué afin de **modifier la pulsation** propre du pendule.

La réalisation de la commande et la mise en mouvement des systèmes anti-ballant ou pendule inversé peuvent être **simulées puis implémentées** directement avec les logiciels **Matlab** de MathWorks ou **Labview** de National Instrument.

L'ensemble est livré assemblé, câblé et prêt à être positionné sur le chariot mobile du système Control'X / Z.

Le logiciel associé à ce complément permet d'aborder des projets sur : les controleurs flous, les robots collaboratifs, la régulation de distance, les machines de traction, machine à corder les raquettes, ... et bien d'autres !



Retour à la fiche produit du système Control'X / Z

Lien vers la fiche du produit